PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

08-016137

(43) Date of publication of application: 19.01.1996

(51)Int.Cl.

GO9G 5/08 GO6F 3/03 G06F 3/033 GO6F GO6T 1/00 GO9G 5/36

(21)Application number: 06-170115

(71)Applicant: NEC CORP

(22)Date of filing:

29.06.1994

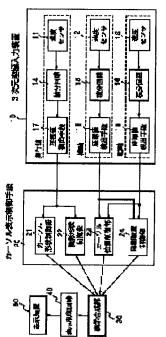
(72)Inventor: KUNIEDA KAZUO

(54) THREE-DIMENSIONAL COORDINATE INPUT DEVICE AND CURSOR DISPLAY CONTROL **SYSTEM**

(57)Abstract:

PURPOSE: To provide a three-dimensional coordinate input device capable of operating a coordinate input without limiting operation space and a cursor display control system expressing selective operation, etc., of a subject on a picture according to the perspective of a distance of a displayed pointer cursor.

CONSTITUTION: The three-dimensional coordinate input device 10 is constituted of speed sensors 11-13, integration circuits 14-16 outputting a signal showing displacement and coordinate value calculation means 17-19 in respective directions of a depth axis, a horizontal axis and a vertical axis. A cursor display control means 20 is constituted of a cursor shape control part 21 deciding the shape of the pointer cursor from the coordinate value of the depth axis, a shadow shape control part 22 deciding the shape of a shadow added to the pointer cursor from the coordinate value of the depth axis, a cursor position control part 23 and a shadow position control part 24 deciding the display positions of the pointer cursor and the shadow on the picture.



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-16137

(43)公開日 平成8年(1996)1月19日

(51) Int.Cl. ⁸			識別	7記	号	庁内整理番号	F	I					技術表示箇所
G 0 9 G	5/08				D	9377-5H							
					M	9377-5H							
G 0 6 F	3/03		3 8	3 0	K								
	3/033		3 1	L 0	Y	7208-5E							
						9365-5H	G	06F	15/ 62				
						審查請求	有	請求項	頁の数3	FD	(全	7 頁)	最終頁に続く
(21)出願番号	特願平6 -170115							出顧人	000004	237			
									日本電	気株式	会社		
(22)出顧日		平成6年(1994)6月29日							東京都	港区芝	五丁目	37番1	号
								発明者	國枝	和雄			
									東京都 式会社		5丁[17番1	号 日本電気株
							(74)	1 BE 41	弁理士		* 2		
							(14)	八里八	开摆上	松棚	<i>3</i> ₹1	1	

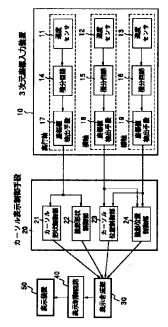
(54) 【発明の名称】 3次元座標入力装置及びカーソル表示制御方式

(57)【要約】

【目的】 本発明は操作空間の制限のない座標入力操作を可能とした3次元座標入力装置と、表示されるポインタカーソルの距離の遠近によって画面上の対象物の選択操作などを表現するカーソル表示制御方式をそれぞれ提供することを目的とする。

【構成】 3次元座標入力装置10は、奥行軸、横軸及び縦軸のそれぞれの方向についての、速度センサ11~13と、変移を示す信号を出力する積分回路14~16と、座標値算出手段17~19とより構成されている。カーソル表示制御手段20は、奥行軸の座標値からポインタカーソルの形状を決定するカーソル形状制御部21と、奥行軸の座標値からポインタカーソルに付加する陰影の形状を決定する陰影形状制御部22と、ポインタカーソル、陰影の画面上での表示位置を決定するカーソル位置制御部23及び陰影位置制御部24とから構成される。

本発明の3次元入力装置とカーソル制御表示方式の一実施例の領域図



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 装置の移動による相対変移量を、空間上 で直交する3軸のそれぞれの方向について検出する変移 量検出手段と、

該変移量検出手段により該3軸のそれぞれの方向につい て検出された変移量と、現在の座標値から新たな座標値 を該3軸のそれぞれの方向について算出する座標値算出 手段とを有することを特徴とする3次元座標入力装置。

【請求項2】 空間上で直交する奥行軸、横軸及び縦軸 の3軸の各座標値のうち奥行軸の座標値を入力信号とし 10 て受け、該入力座標値に応じてカーソル形状を変化させ るカーソル形状データを生成するカーソル形状制御部

前記奥行軸座標値を入力信号として受け、該入力座標値 に応じて前記カーソルに付加する陰影の形状を変化させ る陰影形状データを生成する陰影形状制御部と、

前記横軸座標値及び縦軸座標値を入力信号として受け、 該入力座標値に応じて前記カーソルの表示位置を変化さ せるカーソル位置データを生成するカーソル位置制御部

前記横軸座標値及び縦軸座標値を入力信号として受け、 該入力座標値に応じて前記陰影の表示位置を変化させる 陰影位置データを生成する陰影位置制御部と、

前記カーソル形状制御部、陰影形状制御部、カーソル位 置制御部及び陰影位置制御部の各出力データを合成した データを表示装置の表示画面に表示する表示制御手段と を有することを特徴とするカーソル表示制御方式。

前記空間上で直交する奥行軸、横軸及び 【請求項3】 縦軸の3軸の各座標値のうち奥行軸の座標値は、

装置の移動による相対変移量を、空間上で直交する3軸 のそれぞれの方向について検出する変移量検出手段と、 該変移量検出手段により該3軸のそれぞれの方向につい て検出された変移量と、現在の座標値から新たな座標値 を該3軸のそれぞれの方向について算出する座標値算出 手段とを有する3次元座標入力装置により算出された座 標値であることを特徴とする請求項2記載のカーソル表 示制御方式。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は3次元座標入力装置及び カーソル表示制御方式に係り、特に情報処理装置におけ る3次元座標入力装置と画面上でのポインタカーソルの 表示制御方式に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、3次元座標入力装置としては、例 えば磁気センサを用いた方式が知られている。この方式 の3次元座標入力装置は、磁気発生部を備えた基準装置 と磁気センサを内装した操作部によって構成される。と の従来装置の使用時には、基準となる場所に基準装置を 設置し、そこから発せられた磁気を操作部のセンサで検 50 における縦軸座標値と横軸座標値を画面上のポインタカ

出し、その検出結果に基づいて基準装置との位置関係を 算出し、3次元座標データとして用いている。

【0003】また、との方式の従来の3次元座標入力装 置には、操作部に磁気発生部を内装し、基準装置に磁気 センサを内装した装置も知られている。さらに、以上の 方式において、磁気発生部と磁気センサを超音波発生部 と超音波センサに置き換えた方式や、磁気発生部と磁気 センサを赤外線発生部と赤外線センサに置き換えた方式 も従来より知られている。

【0004】一方、情報処理装置において、3次元座標 入力装置からの3次元座標値に基づいて画面上のポイン タカーソルを制御するカーソル表示制御方式としては、 従来、3次元座標を示すカーソルに属性として速度ベク トルを与え、その速度ベクトルに2次元入力手段により 変更を加えてカーソル位置を3次元的に移動するように した方式(特開昭62-159286号公報)や、カー ソルが指示したカーソルの奥行き方向の位置より手前の 部分を非表示にすることにより、奥行き方向のカーソル 位置を判別し易いようにした方式(特開平2-2062 20 98号公報) などが知られている。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】しかるに、上記の従来 の3次元座標入力装置では、基準装置からの磁気や超音 波や赤外線を操作部のセンサによって検出することによ って座標値を算出しているため、3次元座標入力を行う ことのできる空間は、センサが磁気や超音波や赤外線を 検出可能な空間に限定される。そのため、この従来装置 では、プロジェクタとスクリーンの組合せに代表される 大型表示装置の画面を対象として、利用者が操作部を持 って広い空間を移動しながら座標入力操作を行うことが できないという問題点がある。

【0006】また、従来の3次元座標を用いたカーソル 表示制御方式では、画面上に投射図や透視図として表示 された3次元空間内の位置を特定することを目的として いる。しかし、情報処理装置を用いたプレゼンテーショ ンシステムなどにおいて、表示画面の内容を指示棒によ って指し示すという操作を、指示棒の代わりに3次元座 標入力装置とポインタカーソルを用いて同等に行なおう とした場合、従来の方式ではポインタカーソルは投射図 や透視図として表現された空間内の位置しか表現でき ず、指示棒の操作では重要な要素である表示画面とポイ ンタカーソルの距離感を表現することはできない。

【0007】本発明は以上の点に鑑みてなされたもので あり、基準装置を必要としない速度センサを操作部に内 装し、その出力を積分することによって変移を算出する ととにより、操作空間の制限のない座標入力操作を可能 とした3次元座標入力装置を提供することを目的とす

【0008】また、本発明の他の目的は、3次元座標値

ーソルの表示位置に対応づけることに加えて、3次元座 標値における奥行軸座標値に応じてポインタカーソルの 形状やポインタカーソルに付加する陰影の形状を変化さ せることによって、3次元座標値の奥行き方向の値に応 じてポインタカーソルが仮想的な距離だけ画面から手前 方向に浮かび上がったように表示し、その距離の遠近に よって画面上の対象物の選択操作などを表現するカーソ ル表示制御方式を提供することにある。

[0009]

装置は上記の目的を達成するために、装置の移動による 相対変移量を、空間上で直交する3軸のそれぞれの方向 について検出する変移量検出手段と、変移量検出手段に より3軸のそれぞれの方向について検出された変移量 と、現在の座標値から新たな座標値を3軸のそれぞれの 方向について算出する座標値算出手段とを有する構成と したものである。

【0010】また、本発明のカーソル表示制御方式で は、上記の目的を達成するため、空間上で直交する奥行 軸、横軸及び縦軸の3軸の各座標値のうち奥行軸の座標 20 値を入力信号として受け、入力座標値に応じてカーソル 形状を変化させるカーソル形状データを生成するカーソ ル形状制御部と、奥行軸座標値を入力信号として受け、 入力座標値に応じて前記カーソルに付加する陰影の形状 を変化させる陰影形状データを生成する陰影形状制御部 と、横軸座標値及び縦軸座標値を入力信号として受け、 入力座標値に応じてカーソルの表示位置を変化させるカ ーソル位置データを生成するカーソル位置制御部と、横 軸座標値及び縦軸座標値を入力信号として受け、入力座 標値に応じて前記陰影の表示位置を変化させる陰影位置 データを生成する陰影位置制御部と、カーソル形状制御 部、陰影形状制御部、カーソル位置制御部及び陰影位置 制御部の各出力データを合成したデータを表示装置の表 示画面に表示する表示制御手段とを有する構成としたも のである。

【0011】さらに、本発明のカーソル表示制御方式で は、上記の入力3軸座標値を請求項1記載の3次元座標 入力装置より入力するように、構成したものである。 [0012]

【作用】本発明の3次元座標入力装置では、変移量検出 40 手段により検出された、装置の移動による空間上で直交 する3軸のそれぞれの方向についての相対変移量を、座 標値算出手段により座標値として出力するようにしたた め、磁気センサあるいは磁気発生部などの基準装置を使 用することなく、3次元座標を入力することができる。 【0013】また、本発明のカーソル表示制御方式によ れば、カーソル位置制御部から出力される、横軸座標値 及び縦軸座標値に応じてカーソルの表示位置を変化させ るカーソル位置データによるポインタカーソルの縦横の

る、横軸座標値及び縦軸座標値に応じて陰影の表示位置 を変化させる陰影位置データによりポインタカーソルに 陰影を付加し、さらに、カーソル形状制御部及び陰影形 状制御部より奥行座標値に応じてポインタカーソルと陰 影の形状を変化させるようにしたため、表示されるポイ ンタカーソルが仮想的な距離だけ画面から手前方向に浮 かび上がったように表示すると共に、その距離の遠近も 表現することができる。

【0014】また、本発明のカーソル表示制御方式によ 【課題を解決するための手段】本発明の3次元座標入力 10 れば、入力座標を前記請求項1の3次元座標入力装置か ら入力されるようにしたため、基準装置を使用しない3 次元座標装置からの入力座標値を距離感のあるように表 示できるポインタカーソルで表示することができる。 [0015]

> 【実施例】次に、本発明の実施例について図面を参照し て詳細に説明する。図1は本発明になる3次元座標入力 装置及びカーソル表示制御方式の一実施例の構成図を示 す。同図において、本実施例の情報処理装置は、3次元 座標入力装置10と、入力された3次元座標値に基づい てポインタカーソルと陰影の画面上での表示位置および 形状を制御するカーソル表示制御手段20と、カーソル 表示制御手段20からの指示に基づいてポインタカーソ ルと陰影を内部的な表示データに合成する表示合成部3 0と、表示データを表示装置に適した形式に変換し出力 する表示制御回路40と、その結果を表示する表示装置 50から構成される。

【0016】3次元座標入力装置10は、空間上で互い に直交する3軸、すなわち、奥行軸、横軸及び縦軸のそ れぞれの方向についての、この3次元座標入力装置自体 30 の移動速度をそれぞれ検出する速度センサ11、12及 び13と、これら速度センサ11、12及び13の各出 力信号を積分することにより変移を示す信号を出力する 積分回路14、15及び16と、積分回路14、15及 び16の各出力信号に基づいて座標値を算出する座標値 算出手段17、18及び19とより構成されている。

【0017】また、カーソル表示制御手段20は、本発 明のカーソル表示制御方式の一実施例を実現する手段 で、奥行軸の座標値からポインタカーソルの形状を決定 するカーソル形状制御部21と、奥行軸の座標値からポ インタカーソルに付加する陰影の形状を決定する陰影形 状制御部22と、横軸の座標値と縦軸の座標値からポイ ンタカーソルの画面上での表示位置を決定するカーソル 位置制御部23と、横軸の座標値と縦軸の座標値からポ インタカーソルに付加する陰影の画面上での表示位置を 決定する陰影位置制御部24とから構成される。

【0018】上記の3次元座標入力装置10の3軸は、 表示装置50の表示画面51における座標軸と図2と図 3に示す関係に設定されている。3次元座標入力装置1 ○における座標系として、上記のように奥行軸、横軸及 表示位置の制御に加えて、陰影位置制御部から出力され 50 び縦軸の直交する3軸を想定しているが、これらは図2

の表示画面51上において画面と直交する方向の奥行軸52、画面水平方向の横軸53、及び画面の縦方向の縦 軸54にそれぞれ対応する。

【0019】また、上記の奥行軸52、横軸53、及び 縦軸54は、図3に示すように3次元座標入力装置10 の前後方向の奥行軸55、左右方向の横軸56、上下方 向の縦軸57にそれぞれ対応する。すなわち、3次元座 標入力装置10の奥行軸55方向の移動は、画面上の奥 行軸52方向の座標の変化に対応づけ、同様にして、横 軸56方向の移動は横軸53方向の座標の変化に対応づ は、縦軸57方向の移動は縦軸54方向の座標の変化に対応づ 対、縦軸57方向の移動は縦軸54方向の座標の変化に対応づ 対応づける。

【0020】とのように、本実施例では座標入力者が行う座標入力は、操作開始時の3次元座標入力装置10と表示画面51の距離や方向などの相対的位置関係とは関係なく、3次元座標入力装置10と表示画面51の3軸それぞれの対応づけによって行う。

【0021】次に、3次元座標入力装置10の動作について説明する。3次元座標入力装置10を使用者が所望の方向へ所望の速度で移動すると、その移動方向のうち奥行軸55方向の速度成分が速度センサ11により検出され、横軸56方向の速度成分が速度センサ12により検出され、更に縦軸57方向の速度成分が速度センサ13により検出される。

【0022】速度センサ11より取り出された奥行軸55方向の速度検出信号は、積分回路14に供給されて時間積分されることにより、奥行軸方向の相対変移量に相当する信号に変換された後、座標軸算出手段17に供給される。同様に、速度センサ12、13より取り出された横軸56、縦軸57方向の各速度検出信号は、積分回30路15、16に別々に供給されて時間積分されることにより、横軸及び縦軸方向の相対変移量に相当する信号にそれぞれ変換された後、座標軸算出手段18、19に供給される。

【0023】座標軸算出手段17~19はそれぞれ同一構成であり、代表して座標軸算出手段17の構成について図4に示す。この座標軸算出手段17は、積分回路14で算出した相対変移量aを、画面上の座標系に合わせた変移量bに変換する変移変換手段61と、画面上での現在の奥行座標値を保持するための現在座標保持手段63と、現在座標保持手段63の保持した値に変移量bを加算して新たな奥行座標値cを算出する加算手段62とから構成される。

【0024】変移変換手段61は、3次元座標入力装置10の移動量に対する画面上での座標の変化量の割合を調整するためのものである。また、加算手段62における座標値の更新は、クロックなどと同期して一定周期毎に行う方式と、相対変移量bあるいは奥行座標値cの信号入力がある毎に行う方式が考えられる。

【0025】図4におけるリセット信号eは、画面上で 50 応したカーソル位置データ及び陰影位置データを生成す

の座標値をゼロに初期化するためのものであり、リセット信号eが現在座標保持手段63に対して入力される

と、現在座標保持手段63は、現在の奥行座標値をゼロ に設定する。

6

【0026】3次元座標入力装置10に押しボタンなどを具備し、押しボタンを押している間は奥行軸55、横軸56、縦軸57のそれぞれの現在座標保持手段63に対してリセット信号を発生するような機構を設けることにより、利用者が画面上での座標値を奥行軸52、横軸53、縦軸54ともゼロに初期化し、ポインタカーソルを画面上の原点座標に移動する機能を提供することができる。

【0027】また、図4に示す制御信号dは、加算手段62に座標の更新を促すクロック入力や相対変移量の入力があったとしても、座標値の更新を行わないようにするためのものである。すなわち、変移変換手段61に対して上記の制御信号dが入力されている間は、相対変移量aを変換した値をbとして送出する。一方、変移変換手段61に対して制御信号dが入力されていない間は、変移変換手段61は、変移量aを強制的にゼロに設定して変移量bとして送出する。

【0028】3次元座標入力装置10に押しボタンなどを具備し、押しボタンを押している間は奥行軸55、横軸56、縦軸57のそれぞれの変移変換手段61に対して制御信号はを発生するような機構を設けることにより、押しボタンを押している間のみ3次元座標入力装置10の移動操作が、画面上の座標値に反映される機能を利用者に提供することができる。

【0029】このようにして3次元座標入力装置10により、表示装置50の画面上の座標系に合わせた、その移動による相対変移量を示し、かつ、基準位置からの距離に制限されることのない空間での奥行軸52、横軸53、縦軸54それぞれの座標値が、座標値算出手段17、18及び19より取り出されて、カーソル表示制御手段20に供給される。

【0030】カーソル表示制御手段20内のカーソル形状制御部21と陰影形状制御部22はそれぞれ上記の座標値算出手段17より取り出された奥行軸の座標値cを入力信号として受け、カーソル形状制御部21は座標値cの値が増加するにつれてボインタカーソルが相対的に拡大するようなカーソル形状データを生成し、同様に、陰影形状制御部22は座標値cの値が増加するにつれてボインタカーソルに付加する陰影形状(ボインタカーソルとの間の距離も含む)が相対的に拡大するような陰影形状データを生成する。

【0031】また、カーソル表示制御手段20内のカーソル位置制御部23と陰影位置制御部24とはそれぞれ座標値算出手段18及び19より取り出された横軸と縦軸の2軸の座標値が入力され、それぞれ入力座標値に対応したカーソル位置データ及び陰影位置データを生成す

る。

【0032】とれらカーソル形状制御部21、陰影形状 制御部22、カーソル位置制御部23及び陰影位置制御 部24のそれぞれより取り出された上記の各データは表 示合成部30により合成され、更に表示制御回路40に より表示のために必要なデータ処理を受けた後、表示装 置50に供給されてポインタカーソル及びその陰影とし て表示される。

【0033】次に、この表示装置50の表示画面上のボ に説明する。同図(A)、(B)、(C)及び(D)は それぞれ順に3次元座標入力装置10が奥行軸方向に画 面に接近した状態から離れた状態に変化した場合の、画 面上でのポインタカーソル101~104と陰影201 ~204の表示状態を示している。この中で特に同図 (A)はポインタカーソルが画面に接触した状態を表わ す場合のポインタカーソル101と陰影201の表示を 示すものである。

【0034】とこで、表示画面の座標軸を図2のように 仮定して、図5に示した実施例の表示処理を説明する。 カーソル形状制御部21 および陰影形状制御部22で は、奥行軸座標値が増加するにつれてポインタカーソル および陰影の形状と両者の距離が図5に101及び20 1、102及び202、103及び203、104及び 204で示すように、相似的に拡大されるように変更す る。そして、奥行軸座標値が接触を表す閾値以下となっ た場合には、図5(A)の101に示したようにカーソ ル形状を画面への接触感を表す形状に変更する。

【0035】また、本実施例における陰影の表示は、表 示画面手前上方に光源があると仮定して行っているが、 ポインタカーソルと陰影の位置関係で表示画面とポイン タカーソルの距離感を演出できるならば、これ以外の位 置に光源があると仮定した処理を行うことも可能であ る。

【0036】以上の処理によって、図5における実施例 では、ポインタカーソルと陰影の形状変化によって、ポ インタカーソルと表示画面との間の距離感を表現すると とができるため、利用者が仮想的な指示棒を用いて画面 を指し示すのと同等の操作を、3次元座標入力装置を用 いて行うことができる。

【0037】なお、本発明は上記の実施例に限定される ものではなく、例えば、3次元座標入力装置は、図6に 示す如き構成でもよい。図6は本発明の3次元座標入力 装置の他の実施例の構成図を示す。同図中、図1と同一 構成部分には同一符号を付し、その説明を省略する。

【0038】この3次元座標入力装置70は図1の速度 センサ11~13の代わりに、加速度センサ71、72 及び73を使用したもので、それぞれの出力信号を積分 回路74、75、76を通して積分回路14、15、1 6に供給する構成としたものである。

【0039】この実施例では、3次元座標入力装置70 を使用者が所望の方向へ所望の速度で移動すると、その 移動方向のうち奥行軸55方向の加速度成分が加速度セ ンサ71により検出され、横軸56方向の加速度成分が 加速度センサ72により検出され、更に縦軸57方向の 加速度成分が加速度センサ73により検出される。

8

【0040】加速度センサ71より取り出された奥行軸 55方向の加速度検出信号は、積分回路74に供給され て時間積分されることにより、奥行軸方向の相対速度に インタカーソル及びその陰影の表示例について図5と共 10 相当する速度検出信号に変換された後、積分回路14に 供給されて相対変移量を示す信号に変換される。

> 【0041】同様に、加速度センサ72、73より取り 出された横軸56、縦軸57方向の各加速度検出信号 は、積分回路75、76に別々に供給されて時間積分さ れることにより、横軸及び縦軸方向の相対速度に相当す る速度検出信号にそれぞれ変換された後、積分回路1 5、16に供給されて相対変移量を示す信号に変換され る。

[0042]

【発明の効果】以上説明したように、本発明の3次元座 標入力装置によれば、磁気センサあるいは磁気発生部な どの基準装置を使用することなく、3次元座標を入力す ることができるようにしたため、基準装置からの距離に 制限されることのない空間での3次元座標入力ができ

【0043】また、本発明のカーソル表示制御方式によ れば、ポインタカーソルに陰影を付加し、さらに奥行座 標値に応じてポインタカーソルと陰影の形状を変化させ ることにより、表示されるポインタカーソルが仮想的な 30 距離だけ画面から手前方向に浮かび上がったように表示 すると共に、その距離の遠近も表現するようにしたた め、ポインタカーソルと表示画面との間の距離感を表現 することができる。

【0044】また、本発明のカーソル表示制御方式によ れば、基準装置を使用しない3次元座標装置からの入力 座標値を距離感のあるように表示できるポインタカーソ ルで表示することができるため、指示棒を用いて画面を 指し示すのと同等の操作を、3次元座標入力装置と画面 上のポインタカーソルを用いて行うことができる。

40 【図面の簡単な説明】

> 【図1】本発明になる3次元座標入力装置とカーソル表 示制御方式の一実施例を示す構成図である。

【図2】表示画面と座標値との関係を説明する図であ る。

【図3】3次元座標入力装置と座標値との関係を説明す る図である。

【図4】図1の座標値算出手段の一例のブロック図であ

【図5】本発明方式の一実施例のポインタカーソルと陰 50 影との表示例を示す図である。

q

【図6】本発明装置の他の実施例の構成図である。 【符号の説明】

10、70 3次元座標入力装置、

11~13 速度センサ

14~16、74~76 積分回路

17~19 座標値算出手段

20 カーソル表示制御手段

21 カーソル形状制御部

22 陰影形状制御部

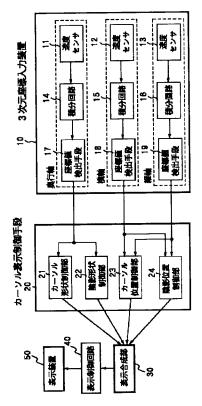
23 カーソル位置制御部

24 陰影位置制御部

30 表示合成部

【図1】

本発明の3次元入力装置とカーソル制御表示方式の一実施例の構成図



*40 表示制御回路、

50 表示装置

52、55 奥行軸

53、56 横軸

54、57 縦軸

61 変移変換手段

62 加算手段

63 現在座標保持手段

71~73 加速度センサ

10 101~104 ポインタカーソル

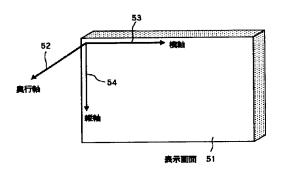
201~204 陰影

*

【図2】

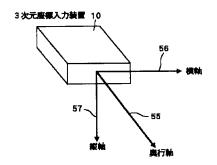
表示画面と座標軸との関係を示す図

10



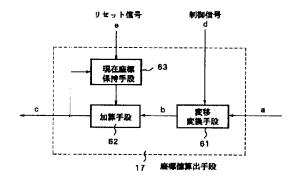
【図3】

3次元座標入力装置と座標軸との関係を示す図



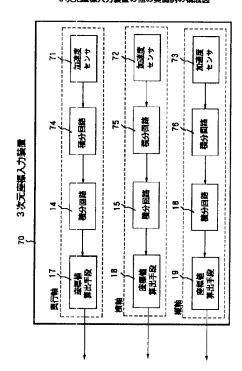
【図4】

図1の座標値算出手段の一例のブロック図



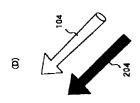
【図6】

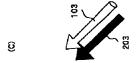
3次元座標入力装置の他の実施例の構成図



【図5】

本発明方式の一実施例のポインタカーソルと陰影との表示例









フロントページの続き

(51)Int.Cl. ⁶		識別記号		庁内整理番号	FI	技術表示箇所
G06F	3/14	380	Α			
G06T	:L/00					
G09G	5/36	5 1 0	V	9377— 5H		